

## Inhalt

---

### 3. Kernel- und Gerätetreiberprogrammierung (II)

#### 3.1. Softirqs und Kernel-Threads

#### 3.2. Schutz kritischer Abschnitte

---

# Schutz kritischer Abschnitte

Infos:

- Quade/Kunst: Linux-Treiber entwickeln. 3. Auflage, dpunkt-Verlag, 2006, S. 167-193.

# Einführung

- Durch die Parallelität gibt es Konflikte beim Zugriff auf gemeinsame Betriebsmittel (z.B. auf Speicherbereiche) und bei der Synchronisation.

Bereits gesehen:

- Globale Variablen im Treiber
- Softirqs (Tasklets, Timer)
- Kernel-Threads (Workqueues, Event-Workqueue)

# Einführung

- Bekannte Lösung:
  - Gegenseitiger Ausschluss (mutual exclusion)
  - Ausprägungen im Linux-Kernel:
    - Interruptsperr
    - Atomare Operationen
    - Semaphor/Mutex
    - Spinlocks
    - Memory Barriers

## Interrupt- und Preemptionsperre

- Interruptsperre ist nur für Einprozessor-Systeme geeignet.
- Beide Sperren sollten generell vermieden werden.
- Funktionen:
  - `cli()`
  - `sti()`
  - `preempt_disable()`
  - `preempt_enable()`

## Atomare Operationen

- Mit einer *atomaren Variable* kann atomar auf einen
  - Integerwert (32 Bit) oder einen
  - Bitwert zugegriffen werden.
- Der Zugriff auf die atomare Variable erfolgt über zugehörige Funktionen.
- Der Zugriff ist sowohl im Kernel-, Prozess- als auch im Interruptkontext möglich.
- Mit Kernel 2.6.19 gibt es zusätzlich einen `atomic64_t`.

# Atomare Operationen

```

int atomic_read(atomic_t *v);
void atomic_set(atomic_t *v, int i);
void atomic_add_(int i, atomic_t *v)
void atomic_sub(int i, atomic_t *v)
void atomic_inc(atomic_t *v)
void atomic_dec(atomic_t *v)

int atomic_sub_and_test(int i, atomic_t
    *v)

int atomic_inc_and_test(atomic_t *v)
int atomic_dec_and_test(atomic_t *v)
int atomic_add_negative(int i, atomic_t
    *v)v
  
```

```

void set_bit(int nr, unsigned long *a)
void clear_bit(int nr, unsigned long *a)
void change_bit(int nr, unsigned long *a)
int test_and_set_bit(int nr, unsigned
    long *a)
int test_and_clear_bit(int nr, unsigned
    long *a)
int test_and_change_bit(int nr, unsigned
    long *a)
int test_bit(int nr, void *a)
  
```

# Atomare Operationen

## Kernel 2.6.19

```
int atomic_long_read(atomic_long_t *l);  
void atomic_long_set(atomic_long_t *s, long i);  
void atomic_long_add_(long i, atomic_long_t *l)  
void atomic_long_sub(long i, atomic_long_t *l)  
void atomic_long_inc(atomic_long_t *l)  
void atomic_long_dec(atomic_long_t *l)
```



# Semaphor

- Zum Schutz komplexer Datenstrukturen.
- Der Zugriff ist nur im Prozesskontext möglich.

```
• DECLARE_MUTEX( mutex );  
• init_MUTEX( &mutex );  
• sema_init( &mutex, n );  
• down( &mutex );  
• down_interruptible( &mutex );  
• down_trylock( &mutex );  
• up( &mutex );
```

# Semaphor

```
while( down_interruptible(&Semaphor) == -EINTR ) {  
    Betreten des kritischen Abschnitts.  
    ... // Behandlung des Signals  
}  
  
... // Modifikation der Daten  
  
    Der kritische Abschnitt selbst.  
  
up( &Semaphor ); Verlassen des kritischen Abschnitts.
```

# Semaphor

```
#include <asm/semaphore.h>
...
static struct semaphore my_mutex;
...
    init_MUTEX( &my_mutex );
    ...
    if( down_interruptible(&my_mutex ) ) {
        return -ERESTART; // durch Signal unterbrochen
    }
    ... // Hier ist der kritische Abschnitt
    up( &my_mutex );
    ...
```

## Ausprägungen

- „Normale“ Semaphore
- Schreib-/Lese-Semaphore
  - `down_read`
  - `down_read_trylock`
  - `down_write`
  - `down_write_trylock`
  - `downgrade_write`
  - `up_read`
  - `up_write`

# Mutex

- Binäres Semaphor (passives Warten).
- Löst das Semaphor ab.
- Vergleich Semaphor - Mutex:
  - Geringerer Speicherbedarf.
  - Schneller.
- Headerdatei: `<linux/mutex.h>`

## Mutex - Verwendungshinweise

- Freigabe nur durch den Besitzer möglich.
- Darf nicht mehrfach freigegeben werden.
- Darf nicht mehrfach (rekursiv) reserviert werden.
- Eine Task darf nicht mit einem gehaltenen Mutex beendet werden.
- Mutexe dürfen nicht im Interrupt-Kontext verwendet werden.
- Reservierte Mutexe dürfen nicht reinitialisiert werden.

## Mutex - Funktionen

- `DEFINE_MUTEX(name);`
- `mutex_init(mutex);`
- `void mutex_lock(struct mutex *lock);`
- `int mutex_lock_interruptible(struct mutex *lock);`
  - Returnwert: 0 oder -EINTR
- `int mutex_trylock(struct mutex *lock);`
- `void mutex_unlock(struct mutex *lock);`
- `int mutex_is_locked(struct mutex *lock);`

# Mutex - Verwendungsbeispiel

```
...  
#include <linux/mutex.h>  
  
static struct mutex tmutex;  
  
static int __init mod_init(void)  
{  
    printk("mod_init()\n");  
    mutex_init( &tmutex );  
  
    mutex_lock( &tmutex );  
    printk("kritischer Abschnitt...\n");  
    mutex_unlock( &tmutex );  
    return -EIO; // return 0;  
}  
...
```



# Spinlock

- Synchronisationselement zum Schutz eines „kurzen“ kritischen Abschnitts.
- Realisiert ein aktives Warten.
- Im Prozess- und Interruptkontext einsetzbar!
- In der Theorie nur für Mehrprozessormaschinen geeignet.
- Praktisch auch auf Einprozessormaschinen einsetzbar.

# Spinlock

- Initialisierung:
  - statisch:
    - `static spinlock_t my_lock = SPIN_LOCK_UNLOCKED;`
  - dynamisch:
    - `spin_lock_init( &my_lock );`

# Spinlock

- Anwendung:

- statisch:

- `static spinlock_t my_lock = SPIN_LOCK_UNLOCKED;`

- dynamisch:

- `spin_lock_init( &my_lock );`

- `spin_lock`
      - `spin_unlock`
      - `spin_lock_irq`
      - `spin_unlock_irq`
      - `spin_lock_irqsave`
      - `spin_unlock_irqsave`
      - `spin_lock_bh`
      - `spin_unlock_bh`

# Spinlock

```
#include <asm/spinlock.h>
...
unsigned long irqflags;
static struct spinlock_t my_lock=SPIN_LOCK_UNLOCKED;
...

...           —
spin_lock_irqsave( &my_lock, &irqflags );
... // kritischer Abschnitt
spin_unlock_irqrestore( &my_lock, &irqflags );

...
```

# Ausprägungen

- `read_lock, write_lock`
- `read_unlock, write_unlock`
- `read_lock_irq, write_lock_irq`
- `read_unlock_irq, write_unlock_irq`
- `read_lock_irqsave, write_lock_irqsave`
- `read_unlock_irqrestore, write_unlock_irqrestore`
- `read_lock_bh, write_lock_bh`
- `read_unlock_bh, write_unlock_bh`

# Methodenwahl

	Treiberinstanz	Kernel-Thread	Event-Workqueue	Softirq	Tasklet Timer	Hardirq
Treiberinstanz	Semaphore RW-Semaphore Spinlock RW-Lock Seqlock	Semaphore RW-Semaphore Spinlock RW-Lock Seqlock	Spinlock RW-Lock Seqlock	Spinlock-bh RW-Lock-bh Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-bh RW-Lock-bh Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave
Kernel-Thread	Semaphore RW-Semaphore Spinlock RW-Lock Seqlock	Semaphore RW-Semaphore Spinlock RW-Lock	Spinlock RW-Lock Seqlock	Spinlock-bh RW-Lock-bh Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave
Workqueue Event-Workqueue	Spinlock RW-Lock Seqlock	Spinlock RW-Lock Seqlock	Spinlock RW-Lock Seqlock	Spinlock-bh RW-Lock-bh Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave
Softirq	Spinlock-bh RW-Lock-bh Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-bh RW-Lock-bh Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-bh RW-Lock-bh Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock RW-Lock	Spinlock RW-Lock	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave
Tasklet Timer	Spinlock-bh RW-Lock-bh Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave	Spinlock RW-Lock	Spinlock RW-Lock 1)	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave
Hardirq	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock-irqsave RW-Lock-irqsave Seqlock-irqsave	Spinlock RW-Lock 2)

r.-Ing. J. Quade

# Memory Barrier

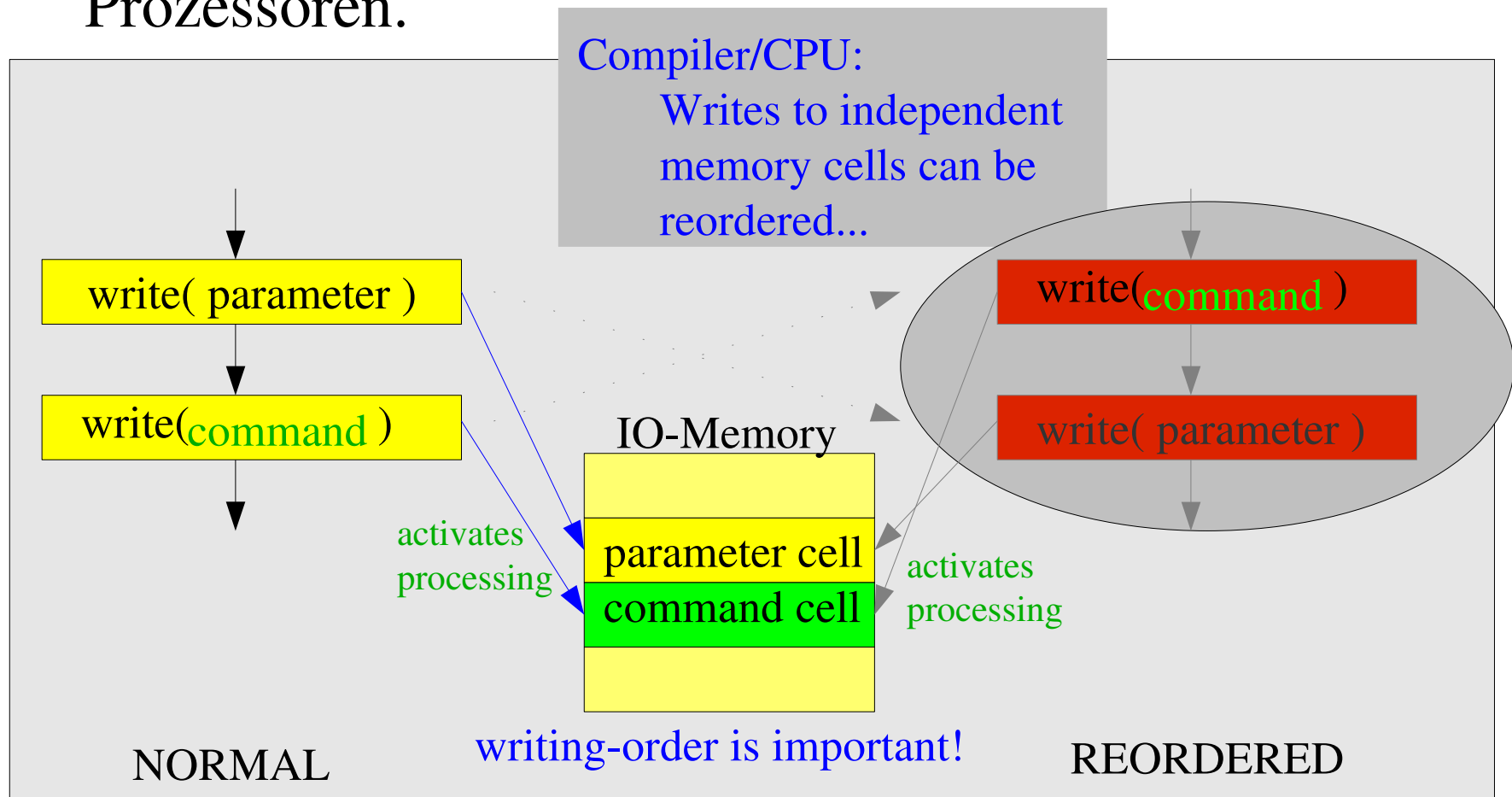
- Problem:
  - Reordering durch die CPU
  - Reordering durch den Compiler
- Beispiel Hardware-Zugriff:

```
...  
outw( DATA_PORT, 0x0001 );  
outw( COMMAND_PORT, 0x1122 );  
...
```

  - Notwendige Reihenfolge: Daten, Kommando
  - Aus Sicht der CPU sind das zwei voneinander unabhängige Zugriffe – Reordern ist erlaubt.
  - Aus Sicht der Hardware: Das Kommando kommt vor den Daten.

# Memory Barrier

- Befehls-Umsortierung moderner Compiler und Prozessoren.





# Memory Barrier

- Lösung:
  - Spinlocks/Semaphore
  - Besser: Memory Barriers
- Memory Barriers stellen sicher, dass die programmierte Abarbeitungsreihenfolge eingehalten wird:
  - `mb ( )`
  - `rmb ( )`
  - `wmb ( )`
  - `barrier()` (verhindert Reordering durch den Compiler)

```
...  
outw( DATA_PORT, 0x0001 );  
wmb();  
outw( COMMAND_PORT, 0x1122 );  
wmb();  
...
```

# Completion-Objekt

- Dient der Synchronisation zwischen zwei Jobs:
  - Job 2 wartet darauf, dass Job 1 eine Aktion beendet.
- `DECLARE_COMPLETION`
- `init_completion`
- `complete`
- `complete_all`
- `complete_and_exit`
- `wait_for_completion`

# Completion-Object

```
DECLARE_COMPLETION( on_exit );  
...  
static int kernelthread( void *data )  
{  
    ...  
    if( signal_pending( current ) ) {  
        complete_and_exit( &on_exit, 0 );  
        return 0;  
    }  
    ...  
    complete_and_exit( &on_exit, 0 );  
    return 0;  
}  
...  
static void __exit mod_exit( void )  
{  
    kill_proc( thread_id, SIGTERM );  
    wait_for_completion( &on_exit );  
    ...  
}
```

## Übung 15: Kritischer Abschnitt

- Kopieren Sie den Treiber „openclose.c“ in die Datei „semaphor.c“.
- Modifizieren Sie die Funktion `driver_open()` so, dass die aufrufende Applikation für 3 Sekunden schlafen gelegt wird.
- Stellen Sie mit Hilfe eines Semaphors sicher, dass die Funktion `driver_open()` nur jeweils von einer Instanz aufgerufen werden kann.
- Um den erfolglosen Versuch, `driver_open()` parallel ablaufen zu lassen, zu protokollieren, verwenden Sie die Funktion `down_try_lock()`.

## Übung 15: Kritischer Abschnitt

- Ist der kritische Abschnitt belegt, soll in einer Schleife alle 200ms geprüft werden, ob der kritische Abschnitt frei ist.
- Testen Sie den generierten und installierten Treiber durch parallele Zugriffe mit „cat“.

# Zusammenfassung

- Linux bietet eine Reihe unterschiedlicher Methoden zum Schutz kritischer Abschnitte.
- Die Vielfalt resultiert aus dem Wunsch, ein möglichst **preiswertes** Verfahren anbieten zu können.
- Das Erkennen und das daraus erfolgende Absichern von kritischen Abschnitten ist eine der großen Herausforderungen bei der Kernel-Programmierung.
- Zusätzlich zu den vorgestellten Möglichkeiten gibt es noch das Sequence-Lock.